



Siempelkamp
Condition Monitoring System

Condition Monitoring System in Lua unter RTOS-UH

Tobias Aretz, Jan Bartels und Dennis Göbel
Siempelkamp Maschinen- und Anlagenbau GmbH



ODER:

Wieso Condition Monitoring für Holzwerkstoffanlagen auf eigenem Singleboardcomputer mit Echtzeitbetriebssystem in einer Skriptsprache, die zur Einbindung in andere Programme entwickelt wurde?



- Motivation zum Condition Monitoring
- Anforderungen
- Finden einer Lösung
- Lua auf RTOS-UH
- Fazit und Ausblick

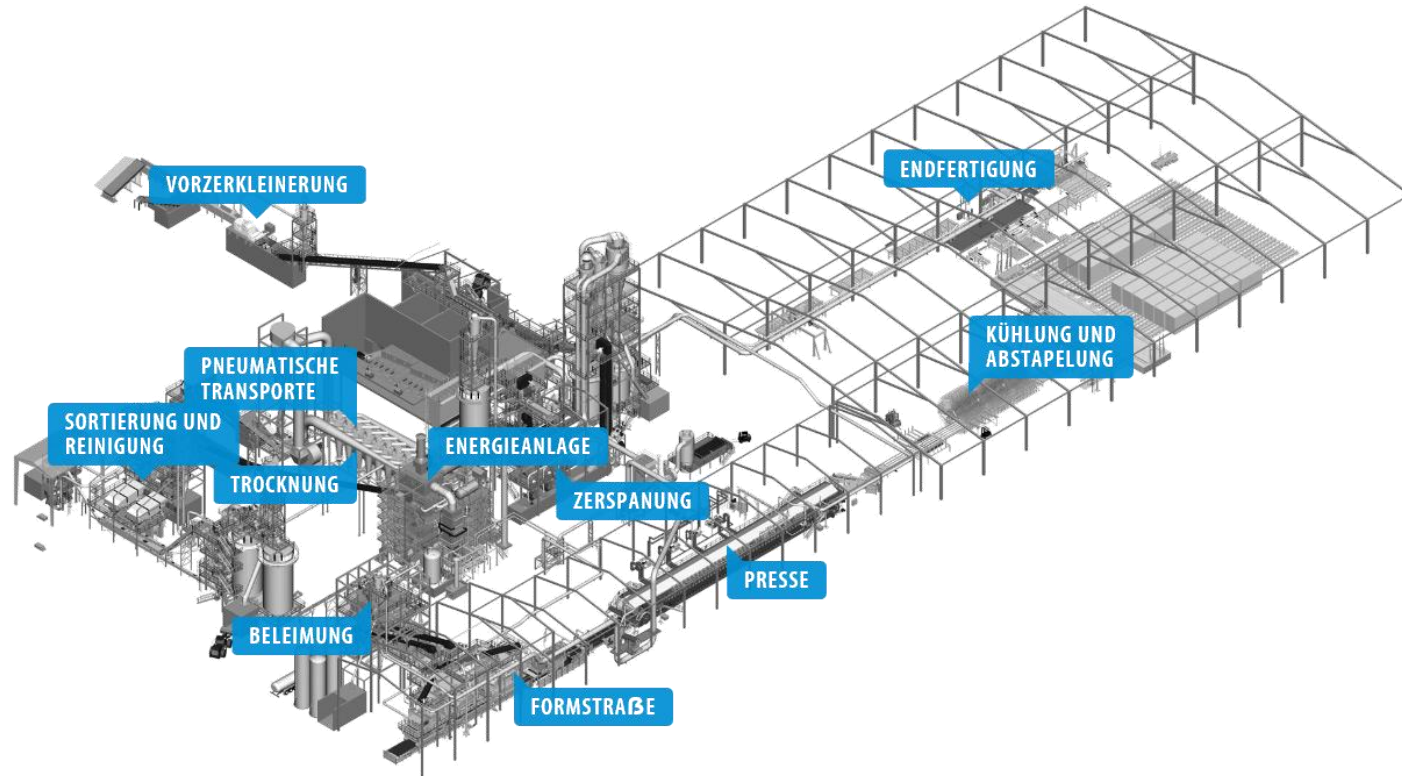


Condition Monitoring an der ContiRoll

MOTIVATION

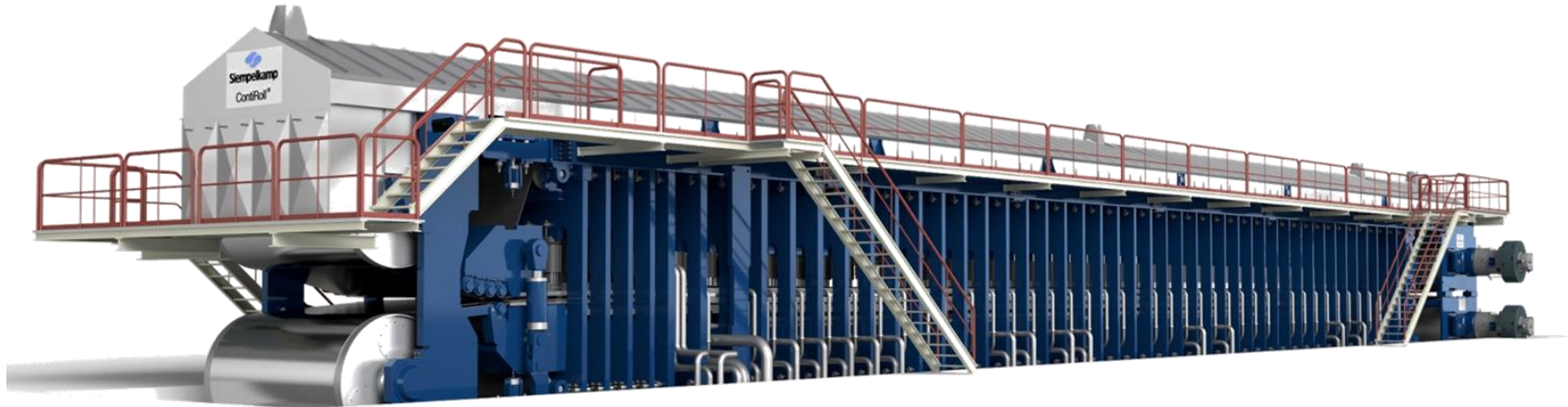


Holzwerkstoffanlage – vom Baumstamm zur Spanplatte





Die kontinuierliche Presse „ContiRoll“ als Herzstück der Anlage

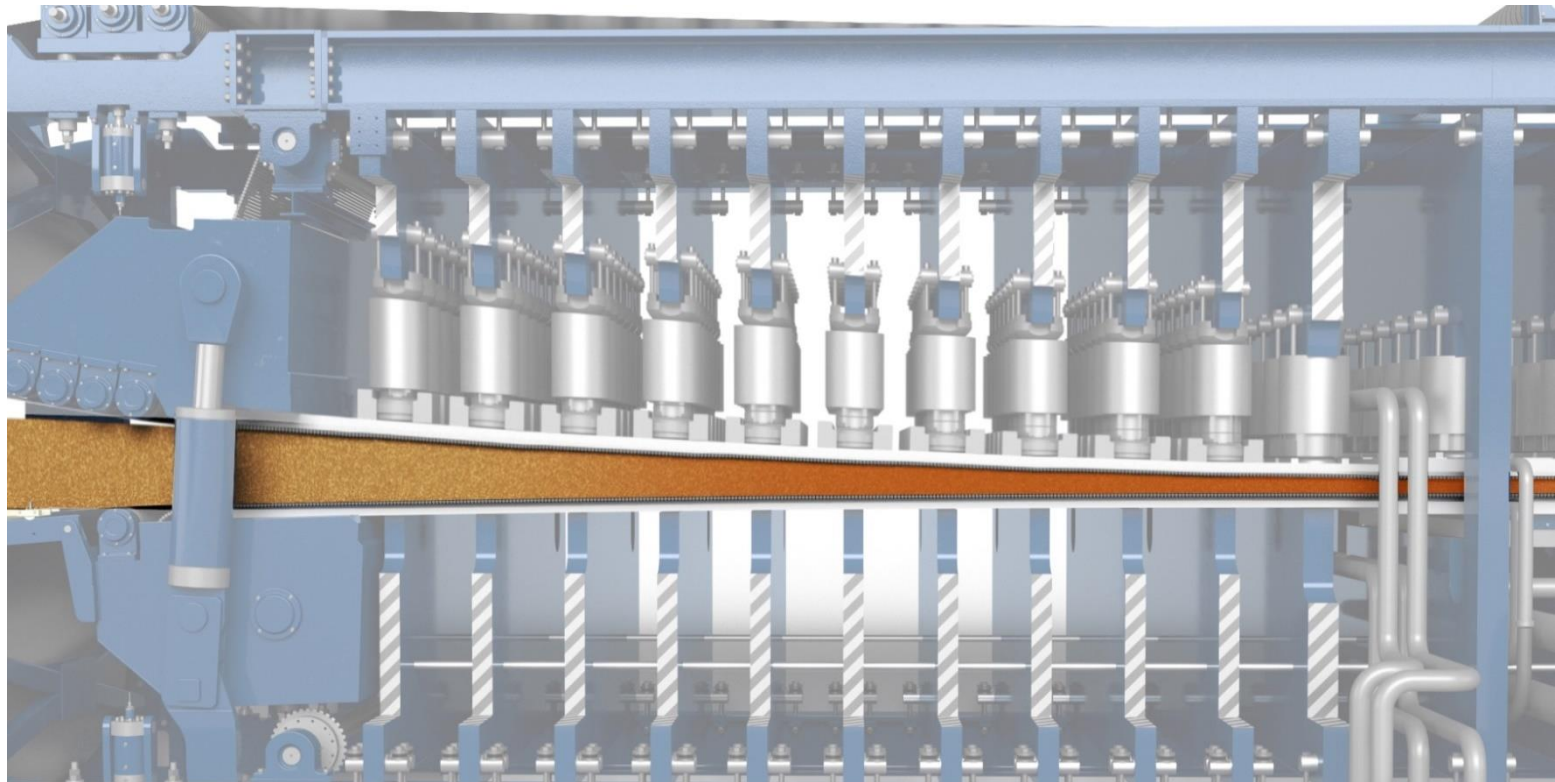


- Länge zwischen 30-60 m
- Breite zwischen 4 und 10 Fuß
- Geschwindigkeit bis 2000 mm/s
- Plattendicke zwischen 1,5 und 42 mm
- ca. 60-100 hydraulische Achsen
- 300 bar Systemdruck
- > 200 °C Heizöltemperatur
- Tagesleistung bis zu > 1.000 m³

Der Prozess in der ContiRoll



Siempelkamp
Condition Monitoring System





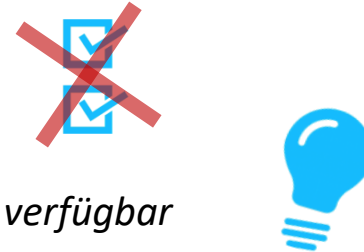
Wieso Condition Monitoring für Holzwerkstoffanlagen?

- Uptime zählt
- Ausnutzung der Lebensdauer von Komponenten
- Teils langwierige Ersatzteilbeschaffung
- Beurteilung des Anlagenzustandes unabhängig von Qualifikation des Personals



Wieso Condition Monitoring an der ContiRoll?

- ContiRoll ohne Redundanz
- *Hersteller-Know-How und Erfahrung*
- *keine Lösung für spezifische Schädigungen am Markt verfügbar*





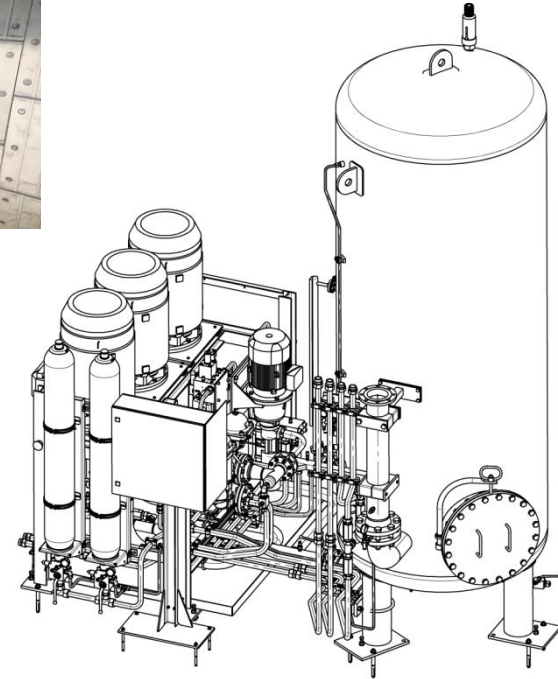
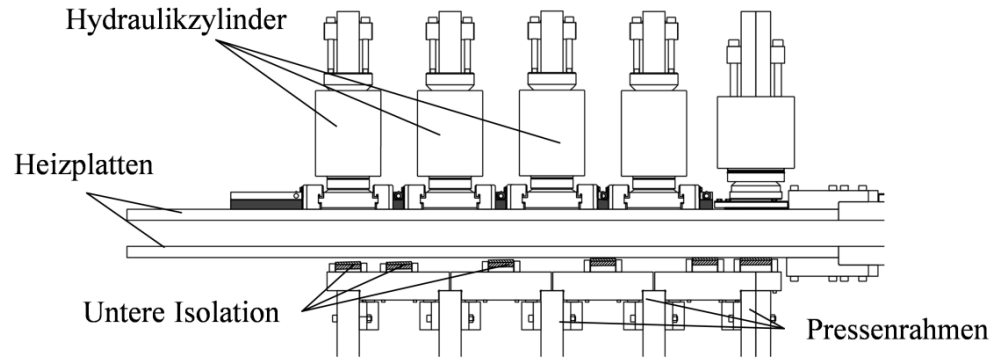
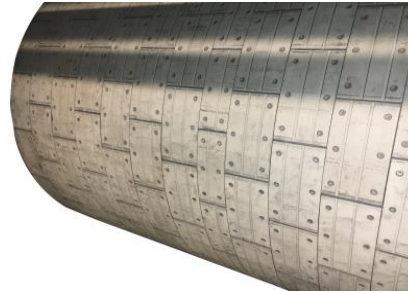
Wahl der Hardwarebasis, Betriebssystem und Programmiersprache

ANFORDERUNGEN

Aufgabenstellung aus dem Engineering: Zustandsüberwachung an Komponenten unterschiedlichster Art



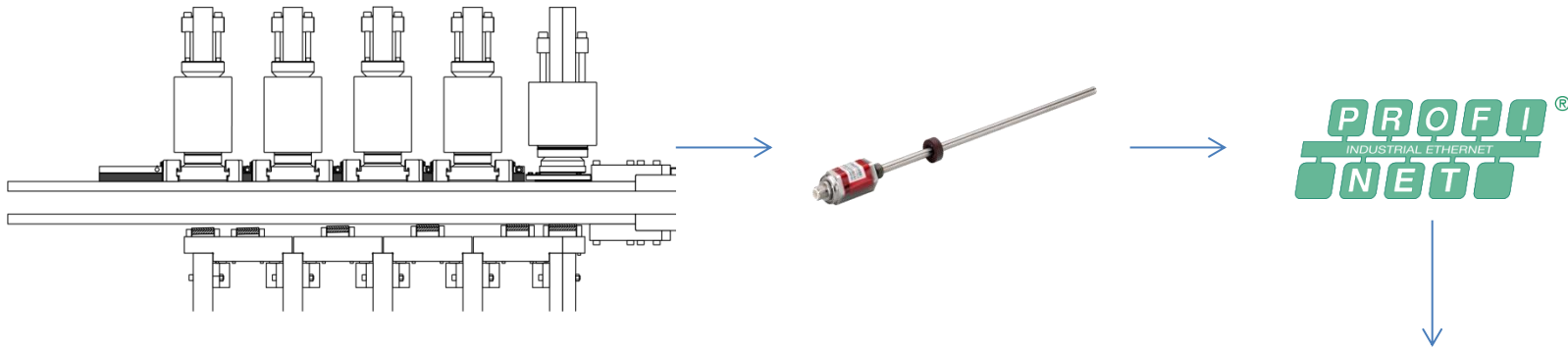
Siempelkamp
Condition Monitoring System



Spezifische Überwachung mit interner Logik: Höhenprofil der Isolationskassetten



Siempelkamp
Condition Monitoring System



SCMS Information

Auswertung durch Siempelkamp-Know-How

The block contains a vertical traffic light with three circles (red, yellow, green) on the left. To its right is a 3D bar chart with seven bars of varying heights and colors (orange, green, red, green, orange, green, green). Below the chart are three interlocking gears. An arrow points from the chart area towards the traffic light.

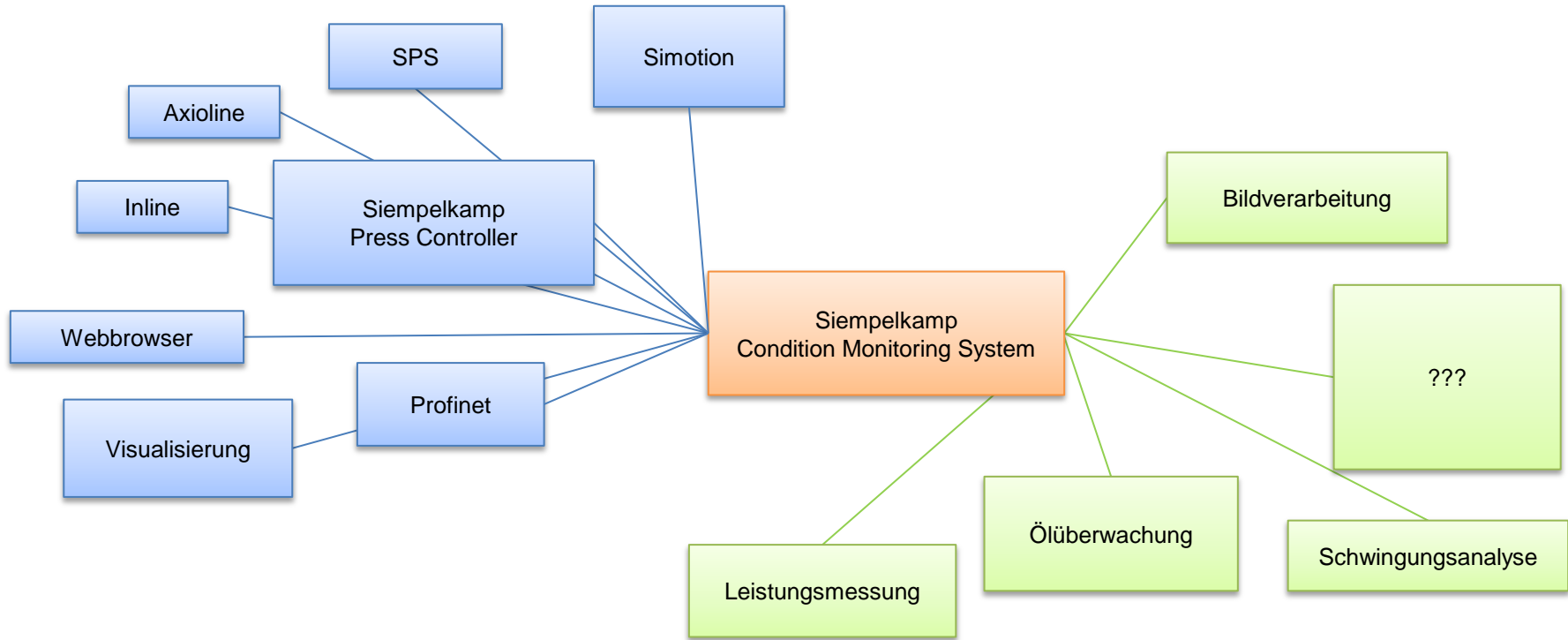
Generische Überwachung mit komplexer externer Logik: Schwingungsanalyse am Antriebsstrang



Siempelkamp
Condition Monitoring System



Das Systemumfeld des CMS ist durch bestehende Anlagenautomatisierung, Überwachungs- und Bedienungsanforderungen vorgegeben





Auszug aus den Anforderungen und Bewertungskriterien

Rahmenbedingungen

- **Systemumfeld der bestehenden Automatisierungstechnik**
- **Bereits ausgewählte Subsysteme**
- *Eigene Hardware/proprietäres System*

Quality of Life

- Konfigurieren statt Programmieren
- Anwendungsentwicklung entkoppelt von Basis-System (**geringe Einstiegshürde in Entwicklung**)
- Deployment von Updates
- *Nutzung von Techstack und Workflows des Unternehmens*

Funktionen

- Überwachung großer Maschinen und kleinerer „Nebenaggregate“
- **Integration neuer Subsysteme**
- **Eigene Algorithmen/KPIs zur Zustandsbewertung**
- Stand-Alone und offline lauffähig
- Bereitstellung von modernen Schnittstellen (Web-API) für Integration auf Kundenseite
- Anwenderinteraktion über Webbrowser
- Gleichartige Darstellung der Informationen, unabhängig vom Ursprung



Wahl der Hardwarebasis, Betriebssystem und Programmiersprache

FINDEN EINER LÖSUNG

Für Auswahl der Systemplattform und Sprache maßgeblich treibende Anforderungen



Siempelkamp
Condition Monitoring System

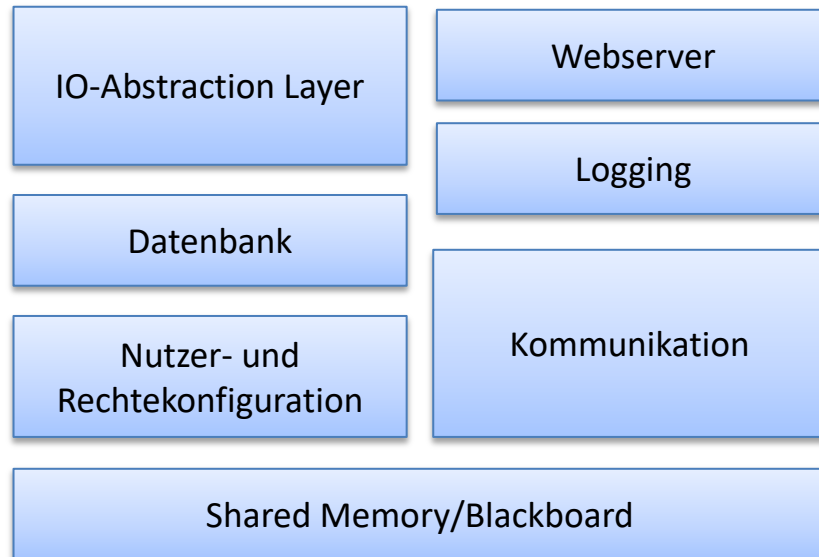
- Proprietäres System gewünscht
- Geringe Einstiegshürde in spezifische Anwendungsentwicklung
- Kommunikation mit vorhandener Automatisierungstechnik und neuen Systemen
- Minimierung der Anzahl neuer Komponenten im Techstack





Bestehendes System „Siempelkamp Press Controller“ (SPC)

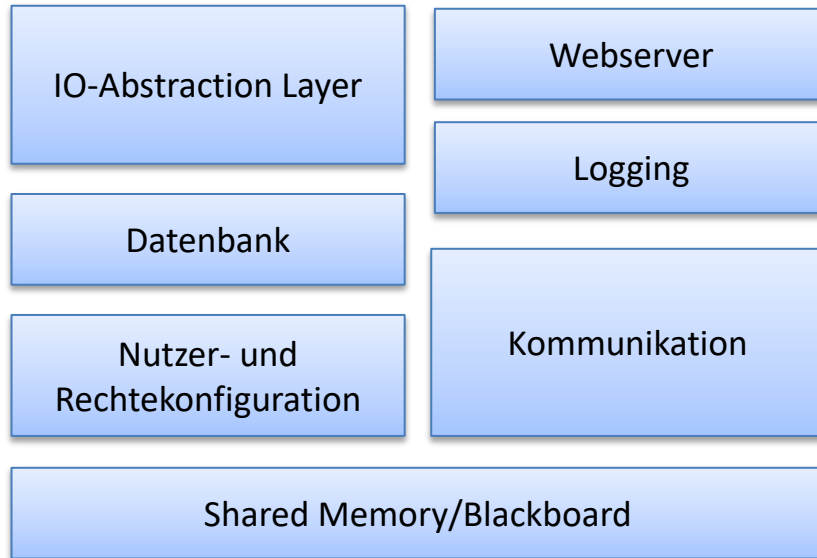
Auf SPC vorhandene Module



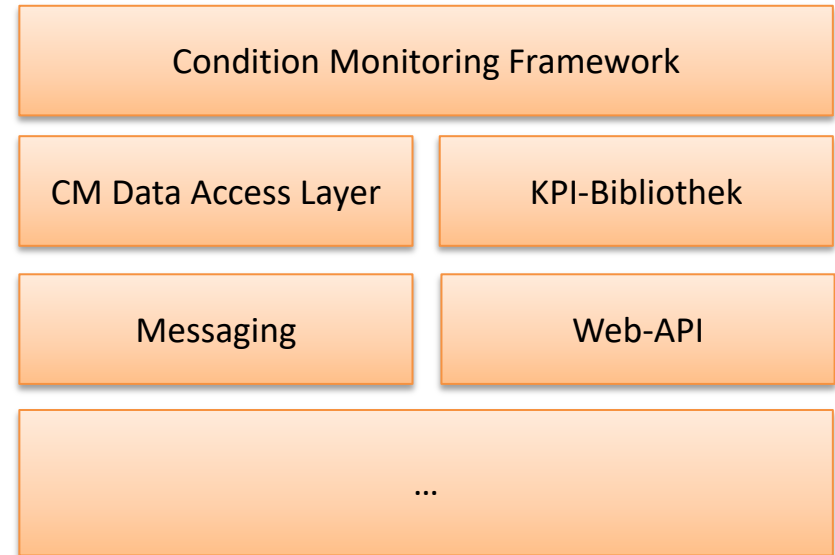


Zusätzlich benötigte Module

Auf SPC vorhandene Module



Für CM benötigte neue Module





Die Sprache LUA erfüllt alle kritischen Voraussetzungen

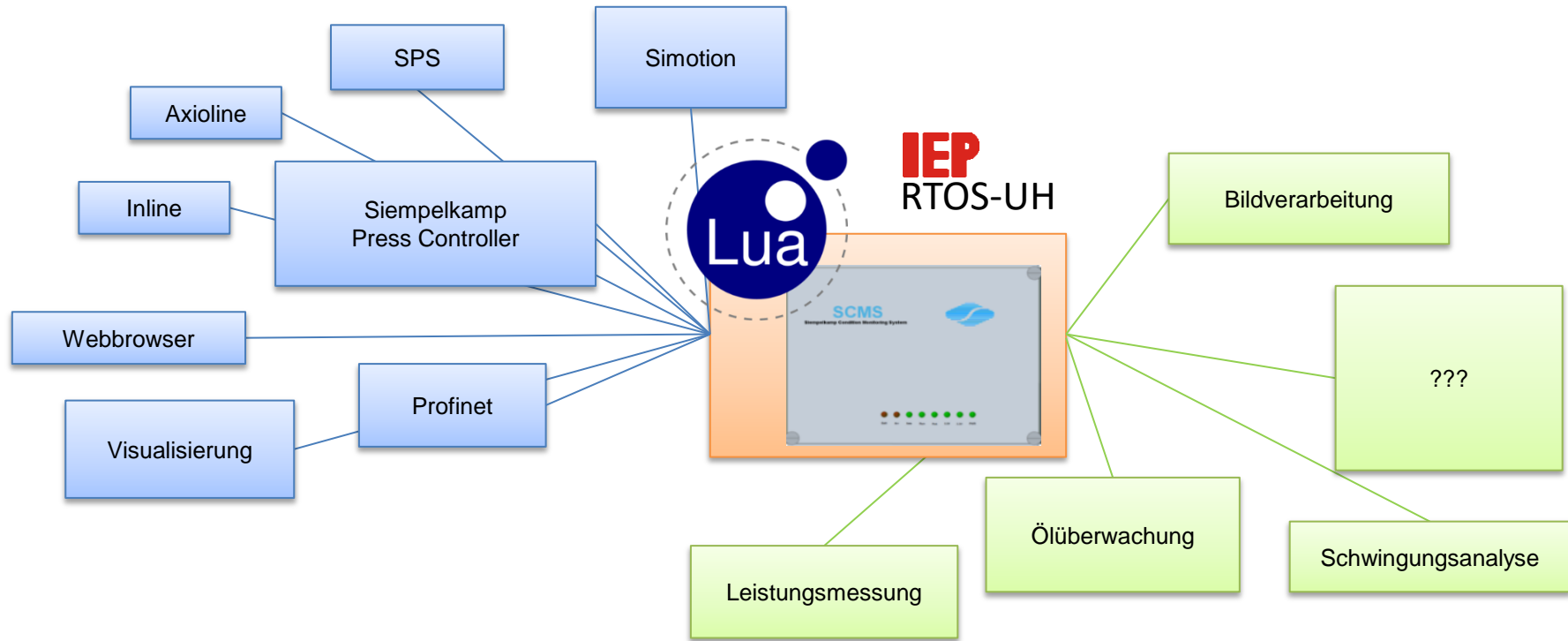
- Prototypen-/Objektorientierte dynamische Skriptsprache
- MIT-Lizenz
- **Interpreter implementiert in ANSI-C**
- Incremental Garbage Collector
- Freie Bibliotheken (json, Template-Engine, Sockets, sendmail)
- Wrapper für bestehende Systemfunktionen simpel zu implementieren

```
local bucketDataEngine = require "dataaccess.timingbucketdataengine"  
self.BucketData = bucketDataEngine:getData()[tostring(bucketID)]  
  
self.KPIs = {}  
self:setupKPIs()  
  
self.Options = {}  
self.Options.IgnoreOutdated = false
```





Systemplattform und Sprache





LUA AUF RTOS-UH



Lua: Codeerzeugung zur Laufzeit

```
local expressionString = "math.sin (values.Diff) * 0.5"
```

```
local func, errmsg = load(  
    "return " .. self.ExpressionString,  
    self.Name .. ":expressionFunction",  
    "t",
```

```
    {values = valuesToPass, math = math, os = os}  
)
```

```
if (func == nil) then  
    error(errormsg)  
else  
    self.expressionFunction = func  
end
```

Code-Chunk zur
Laufzeit aus string

Durchreichen
der Umgebung

Überladen
der Methode



Lua + RTOS-UH: dynamische Taskerzeugung

```
local codeTemplate =  
    [[  
        local scheduler = require "cmsframework.decoupledkpischeduler"  
        pcall (scheduler.start, scheduler, "{{=KPIName}}")  
    ]]
```

Code zur
Laufzeit

```
local codeCompiledTemplate = liluat.compile(codeTemplate)  
self.CodeTask = liluat.render(codeCompiledTemplate, self)
```

Template Engine

```
self.Task = rtos.rt_create_task(self.CodeTask)
```

Task aus Code



Lua + RTOS-UH: Timing einer Task „von innen“

```
rtos.rt_timed_activate_quick(rtos.rt_my_TID(), 0, 0x80000000,  
                             self.KPI.DecoupledCycleTime, 0x7FFFFFFF)
```

Einplanen und
Prio setzen

```
rtos.rt_set_prio(13)
```

```
while not self.KPI.IsFinished and self.KillPtr:read() == 0 do  
    rtos.rt_wait_for_activation()  
    -- KPI durchlaufen  
end
```

Warten
auf Aktivierung

```
-- Selber ausplanen  
rtos.rt_prevent_task_quick(rtos.rt_my_TID())
```

Ausplanen



FAZIT



Fazit zur Kombination Lua + RTOS-UH auf SPC

Bewertung nach ~1,5 Jahren Entwicklung in Lua auf RTOS-UH:

- Nur geringe Anpassungen am Interpreter-Code bei Portierung
- Performance-Optimierung für Speicher notwendig, aber dank Community-Arbeit ohne eigene Implementierung gelungen
- Untersuchung des Umsetzbarkeit von Multi-Threading Lua-Interpreter geplant

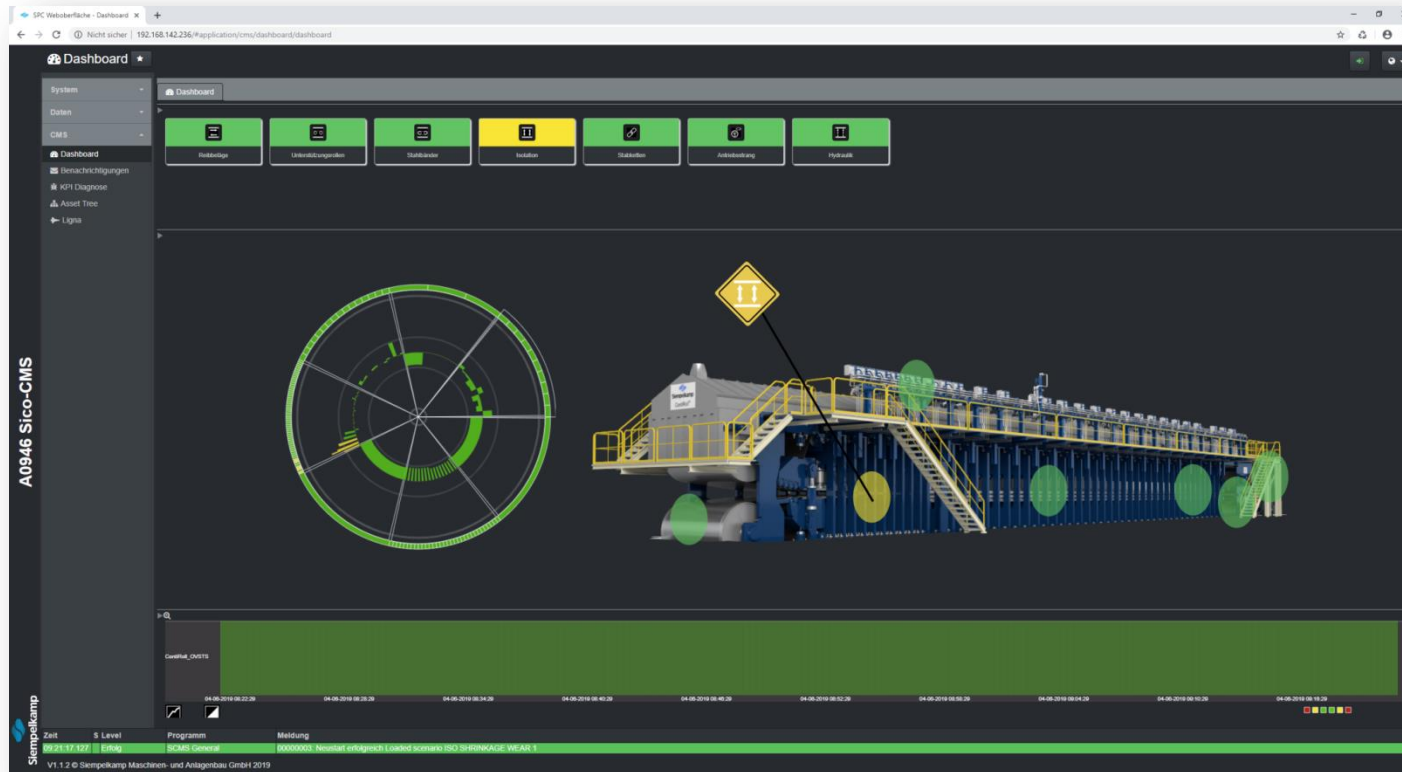


- Einfacher Einstieg für Anwendungsentwickler
- Bestehende Pearl- und C-Systemfunktionen integriert
- Bisher alle Module unkompliziert umsetzbar
- Automatisierte Tests wegen Plattform/Umgebung nicht in CI möglich

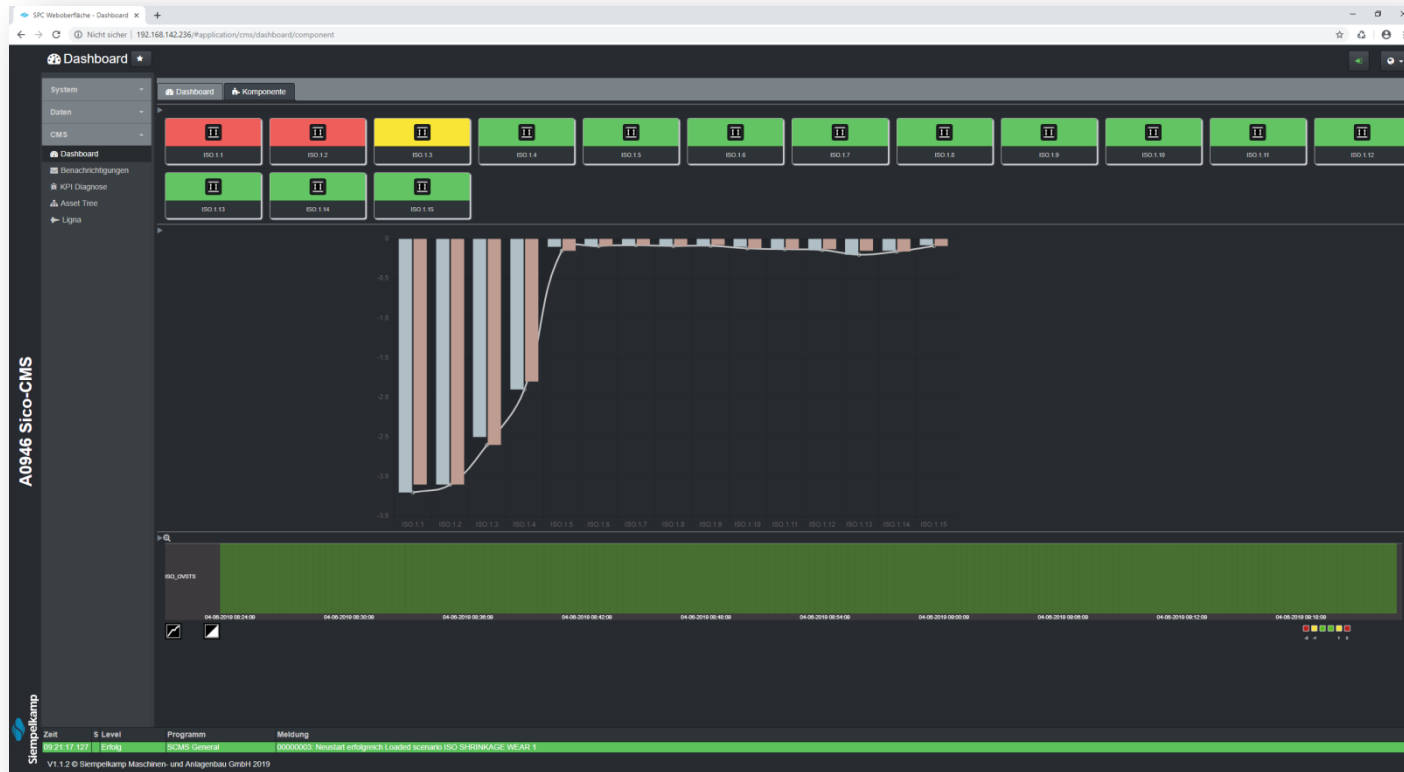
Ergebnis für Anwender: Gesamtübersicht über die Maschine



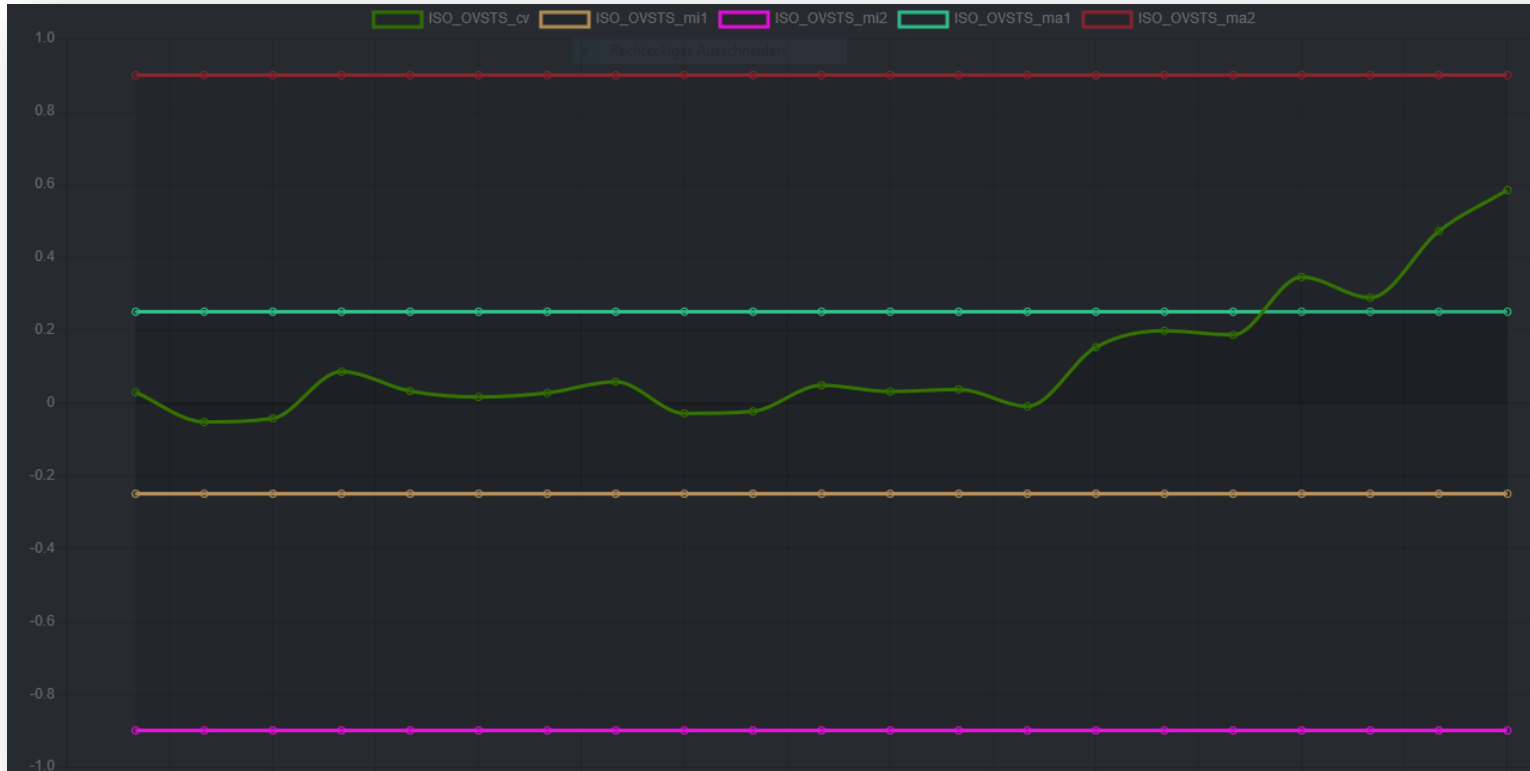
Siempelkamp
Condition Monitoring System



Ergebnis für Anwender: Verschleiß von Isolationskassetten am Presseneinlauf



Ergebnis für Anwender: Zeitlicher Verlauf eines Schädigungszustandes





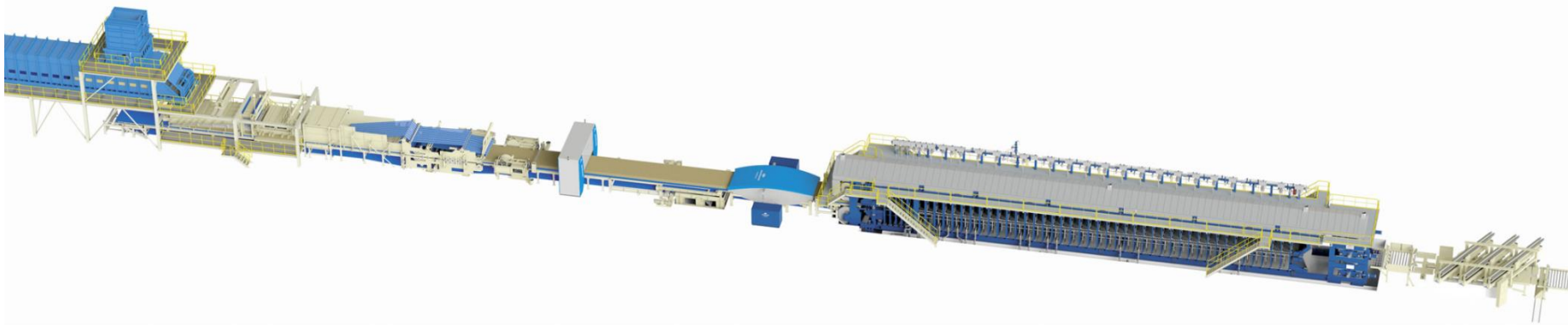
Siempelkamp
Condition Monitoring System

AUSBLICK

Ausblick: weitere Komponenten und Maschinen im Holzbereich



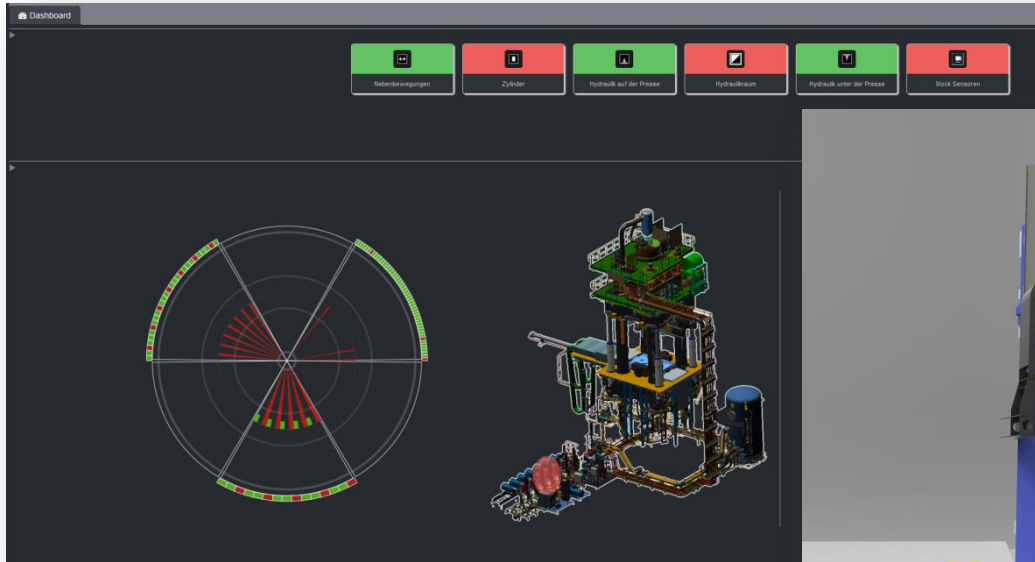
Siempelkamp
Condition Monitoring System



Ausblick: Nutzung in Metallumformanlagen



Siempelkamp
Condition Monitoring System





Ausblick: IoT und Machine Learning



A world map with a blue and white color scheme. Overlaid on the map is a network of glowing white lines connecting various points across the globe, representing a global network or data flow. The lines are most dense in Europe and Asia, with several lines extending to North and South America. Small blue dots are scattered across the map, indicating specific locations or nodes in the network.

Vielen Dank für Ihre Aufmerksamkeit !

Siempelkamp

Leadership in Technology